

みると次のようになる。

		t	a	b	c	d	e	f	g	h	i
A — A'		0	→	→	→	0	←	←	←	0	
B B'	時 計 回 り	磁 極	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	0	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	0	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$
	磁 界 向 か い	磁 方 向	↑	↖	→	↖	↓	↖	←	↖	↑
コ イ ル	反 時 計 回 り	磁 極	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	0	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} S \\ \\ N \end{smallmatrix}$	0	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$	$\begin{smallmatrix} N \\ \\ S \end{smallmatrix}$
	磁 方 向	磁 界 向 か い	↓	↖	→	↖	↑	↖	←	↖	↓

表-2

回転原理説明装置の場合は、回転装置を手動で回し、そこから伝達される回転力で、回転板を回し回転磁界をつくったわけであるが、回転磁界装置の場合は、交流 100 V を用い、安定器やコンデンサを使用して、B — B'の補助巻線に位相のずれた電流を流すのである。そして、ミノムシクリップの結線を替えて、時計および反時計方向に回転磁界をつくるわけである。

この回転磁界が回転子を回すわけである。回転子の回転する原理は、回転原理説明装置のところ述べたように、フレミングの右手、左手の法則を使って説明すればよいことになる。

4 回転方向切り替え装置

回転磁界装置の B — B'の、各コイル端のミノムシクリップを配線図-3、4 のように交互に結線替えして、回転子を時計回りおよび反時計回りに回転していたのは、電気洗たく機のように、タイムスイッチをつけた正転、逆転への学習には発展しない。そこで、結線をそのままにして、回転方向を変える装置の製作が必要になってくる。この装置を付属させて、回転方向を変えてやるならば、学習はさらに発展するものと思われる。

図-1は、安定器使用時の場合の、回転方向切り替え装置の実体配線図を示したものである。

なお、安定器使用時のものを参考にして、コンデンサ使用時の切り替え装置をくふうしてみよう。